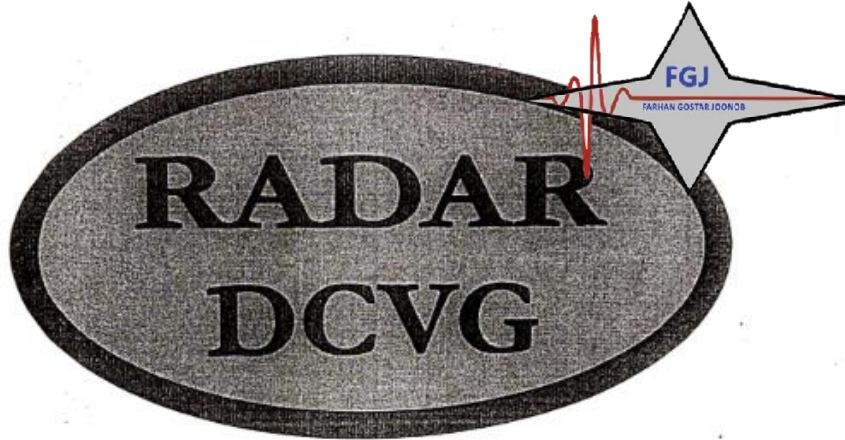


پترو فرهان گستر جنوب

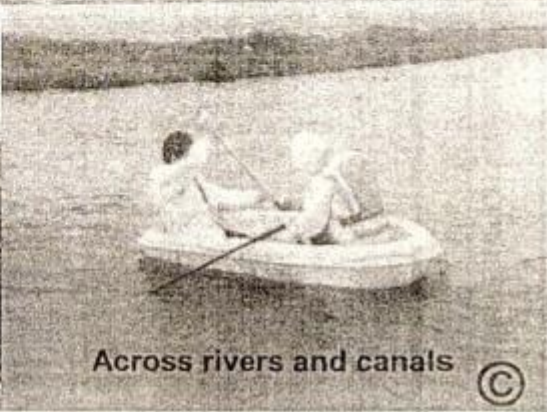
Tehran, Tehransar

RADAR PIPE COATING SURVEY (R.P.C.S)
راهنمای بررسی وضعیت پوشش خطوط لوله زیرزمینی
با دستگاه (DCVG) DIRECT CURRENT VOLTAGE GRADIENT



The DCVG Technique Is Very Flexible And Offers The Operator The Ability To "Go Anywhere"

100% Of Pipeline Can Be Surveyed. (Except Casing)



Across rivers and canals



فهرست مطالب

صفحه	عنوان
1	مقدمه.....
4	مشخصات دستگاه گیرنده Meter.....
5	مشخصات دستگاه فرستنده Interrupter.....
6	مشخصات هافسل ها و هندل ها.....
7	آماده سازی دستگاه جهت یک بررسی.....
9	روش کار با DCVG.....
11	شروع کار جهت پیدا نمودن یک عیب در خط.....
13	پیدا نمودن یک عیب.....
15	اندازه یک عیب.....
17	نسبت مقدار خرابی یک عیب.....
18	طرز محاسبه پتانسیل نسبت به زمین دور در حد فاصل دو T.P.....
20	اطلاعات اضافی.....
21	علامت گذاری نقاط معیوب.....
23	پیدا نمودن اثرات جریانهای سرگردان.....
24	اندازه گیری OL/RE.....
25	آیا محل خرابی پوشش در معرض خوردگی است.....
27	اندازه و شکل محل یک عیب.....

افزایش مصرف مواد نفتی و ترکیبات شیمیایی و غیره از یکسو و غیر اقتصادی بودن حمل و نقل این مواد در مقیاسهای بزرگ بوسیله کامیون از مناطق تولید به اماکن مصرف ایجاب میکند که از خطوط لوله برای انتقال این مواد استفاده شود. از آنجائیکه لوله ها و سایر تاسیساتی که جهت این منظور احداث میشوند اکثرا فلزی هستند، مساله خوردگی در چنین سیستمی فوق العاده مهم بوده و قابل صرف نظر کردن نیست. در غیر این صورت خوردگی باعث خسارات جانی و مالی زیادی خواهد شد. برای جلوگیری از خوردگی در چنین سیستمی، انتخاب مواد پوششی صحیح برای خط لوله بسیار مهم است و اگر اشتباهی در این مورد رخ دهد باعث خسارات جبران ناپذیری خواهد شد.

با وجود مراقبت های اولیه از عایق (پوشش) لوله در حمل و نقل ، شامل خواباندن لوله در داخل کانال ، هنگام پی پا، که به منظور جلوگیری از زخمی شدن پوشش لوله باید صورت گیرد، مع الوصف باتوجه به عوامل متعدد دیگر، خوردگی و فاسد شدن پوشش لوله بوقوع میبویند. که برخی از این عوامل به قرار زیر است:

- 1- سوراخ هایی که در لایه پوشش بکار رفته، وجود دارد.
- 2- شکستگی هایی که بر اثر کشش های مکانیکی یا حرارتی بوجود آمده اند.
- 3- کشش های ناشی از تنش (که بوسیله خاکهایی که زود خشک و منقبض شده اند، بوجود می آیند) که در اینصورت به پوشش لوله صدمه میزنند.

4- سوراخ شدن بوسیله ریشه گیاهان.

5- تاثیر باکتری های موجود در خاک پیرامون لوله.

6- افزایش جریان حفاظت کاتدیک لزوما نه تنها محافظت لازم را انجام نخواهد داد بلکه باعث از بین رفتن چسبندگی و استحکام پوشش در نتیجه ایجاد هیدروژن و افزایش قلیایی محیط شده و خرابی را تشدید میکند.

با توجه به موارد فوق لازمست که با دقت زیاد و با بازرسی دقیق از تاثیر بعضی از عوامل جلوگیری گردد. به همین منظور از سیستم های حفاظت کاتدیک بعنوان پشتوانه پوشش و جلوگیری از خوردگی لوله استفاده میشود هر چند که موثرترین روش برای محافظت عیب و نقص های بسیار کوچک است، لذا باتوجه به افزایش میزان عیب ها بتدریج این سیستم نیز نمی تواند جوابگوی محافظت لوله ها باشد.

بر حسب تجارب بدست آمده لوله هایی که نیاز جریان حفاظت کاتدی آنها حداکثر 200 میکرو-

آمپر مربع سطح (برای خاکهای معمولی) رسیده باشد میتوان بطور موثر محافظت نمود. از طرفی روند خراب شدن تدریجی پوشش ها پس از گذشتن از مرز فوق الذکر بسیار سریع بوده و افزایش جریان مورد نیاز حفاظت کاتدی تصاعدی شده و جنبه های منفی دیگری مثل از بین رفتن چسبندگی پوششها را باعث میگردد.

بوجود آمدن خوردگی های حفره ای در لوله های زیر زمینی از مهمترین و جدی ترین خطراتی است که در اثر برهم خوردن تعادل فوق الذکر و در نتیجه عدم کارایی سیستم حفاظت بوقوع می پیوندد و بدین لحاظ مساله به موقع آگاه شدن از خرابیهای حتی کوچک پوشش حائز اهمیت میباشد.

مهمترین و متداولترین روش جهت آگاهی از وضعیت پوشش و کارایی حفاظت کاتدی اندازه گیری پتانسیل در فواصل یک کیلومتری است. کارایی این روش در حد متوسط بوده و در عین حال که وضعیت کلی سطح حفاظت کاتدی را مشخص می نماید، قادر به تشخیص خرابی ها و عیوب پوشش در فواصل دورتر از نقاط اندازه گیری نبوده و آگاهی از وجود مسائل و مشکلات نقاط خاص پوشش تا وقوع نشستی و سوراخ شدن لوله با این روش امکان پذیر نمیباشد. بنابراین لازمست در مورد خطوط لوله قدیمی و یا خطوطی که وضعیت پوشش آنها رضایت بخش نمیباشد، علاوه بر روش فوق از روشهای بررسی خط OVER THE LINE برای مشخص نمودن وضعیت پوشش استفاده کرد. از روش های پیشرفته ای که برای تعیین نقاط معیوب پوشش بکار میروند میتوان از موارد ذیل نام برد:

1- روش پیرسون SURVEY PEARSON

2- روش اندازه گیری پتانسیل های فواصل نزدیک CLOSE ORDER POTENTIAL SURVEY (COPS)

3- روش C_SCAN

4- روش تغییرات ولتاژ DC

که میتوان دستگاه DCVG (DIRECT CURRENT VOLTAGE GRADIENT) را کاملترین و

ساده ترین روش برای تعیین عیوب پوشش نام برد.

قبل از هرگونه اقدامی از اپراتور عزیزی که این دستگاه را در اختیار دارد تقاضا میشود، جهت بهره گیری هر چه بیشتر از آن با ایجاد نقاط مصنوعی بر روی یک کابل دفن شده در زمین و با یک لوله بصورت عملی کار کرده تاپس از مسلط شدن به دستگاه در وضعیت های مختلف بتوانند نتیجه مطلوب را بدست بیاورد.

تعریف و مشخصات : بطور کلی دستگاه DCVG شامل یک میلی ولت با مقاومت ظاهری بالا و دو عدد الکتروود و یک قطع و وصل جریان تنظیم شده تا 0/9 ثانیه میباشد.

دستگاه DCVG که برای بررسی اشکالات پوشش بکار میرود تکنیکی میباشد که بصورت زیر کامل گردید.

- مقاومت ورودی (INPUT-IMPEDANCE) تا حد 10/12 اهم افزایش داده شد، که به این طریق ظرفیت دستگاه افزایش یافته است.

- آداپتور AC که همزمان به INTERRUPTER, METER, PROBES وصل میگردد و برای شارژ باطریهای دستگاه (که همگی قابل شارژ میباشند) ، بکار میرود.

با وجود اینکه نحوه کار با دستگاه DCVG بسیار ساده میباشد اما بکارگیری مطلوب از دستگاه فقط توسط اپراتوری که دارای تجربه کافی باشد بدست میاید، معذالک خلاصه ای از شرح کار دستگاه DCVG و راهنمایی نحوه استفاده به شرح ذیل فراهم شده ، که بتواند مثمر ثمر قرار بگیرد.

اجزاء تشکیل دهنده دستگاهی که در اختیار شما قرار میگیرد :

اجزاء تشکیل دهنده دستگاهی که در اختیار شما قرار میگیرد :



- 1-دستگاه METER (گیرنده)
- 2-دستگاه INTRRUPTER (فرستنده)
- 3-دستگاه GPS (موقعیت یاب جغرافیایی)
- 4-HANDLE (عصایی)
- 5-سیم های رابط LEADS و AC ADAPTOR
- 6- HALF CELL PROBES هافسل عصایی
- 7-ظرف COPPER SULPHATE (سولفات مس)
- 8- PROBES TIP نوک عصایی
- 9-بندHOLDERدستگاه METER (گیرنده)
- 10-شارژر دستگاه
- 11-کیف حمل دستگاه DCVG
- 12-کیف حمل هافسل عصایی HALF CELL PROBES
- 13-راهنمای استفاده از دستگاه
- 14-کارت ضمانتنامه ۳ساله
- 15-نرم افزار آموزشی

مشخصات دستگاه گیرنده (METER)

- دارای INPUT IMPEDANCE 10/12 OHMS- میباشد.

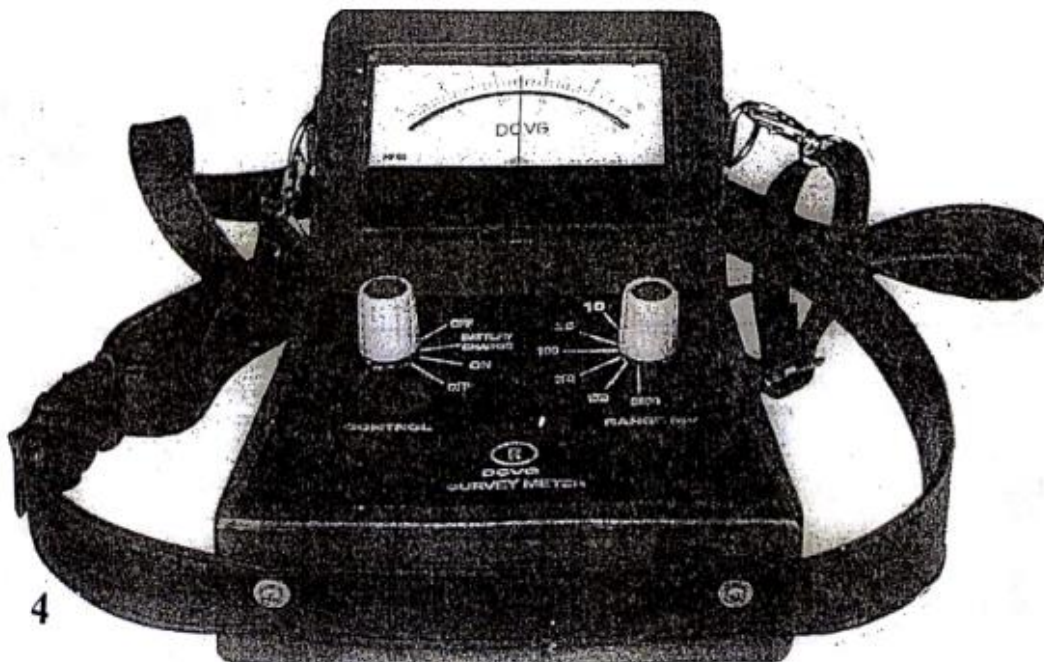
- دارای کلیدی با وضعیت های 2500MV, 1000MV, 250MV, 100MV, 25MV, 10MV میباشد. که امکان بررسی و اندازه گیری تقریباً تمامی تغییرات پتانسیل در شرایط مختلف محیطی را مهیا میسازد.

- باطری داخلی دستگاه تنها زمانی که کلید در حالت OFF باشد، شارژ میشود.

- چراغی که در میتر تعبیه شده (دیود نوری)، زمانی که باطری در حالت شارژ است با رنگ زرد مشخص مینماید و برای اینکه بدانیم باطری شارژ دارد یا خیر، با قرار دادن کلید در وضعیت BATTERY CHECK و طی نمودن تمامی صفحه توسط عقربه میتوان به شارژ باطری پی برد. با قرار دادن کلید در حالت ON امکان یک بررسی نرمال مهیا میشود.

- دو عدد فیش در قسمت جلو دستگاه قرار دارد که مخصوص اتصال HANDLE ها میباشد و یک عدد فیش در قسمت راست آن قرار دارد که برای اتصال شارژ میباشد.

- سیستم LIGHT IN NIGHT: برای روشنایی میتر در محیطهایی که نور کمی دارند، استفاده میشود. مدار آن به شکلی طراحی شده که از صداهای اضافی جلوگیری میکند. از ولتاژ اضافی ورودی ناگهانی ممانعت بعمل میآورد و با کنترل آن جریان محدودی به دستگاه میدهد. علاوه بر آن در برابر آب مقاوم بوده و در مواقع بارانی امکان استفاده به اپراتور را میدهد.



مشخصات دستگاه فرستنده (INTERRUPTER)

- ظرفیت آن 100 ولت و 100 آمپر DC میباشد.
- باتری آن از نوع LEAD ACID میباشد. که هفت روز ممتد کار میکند و ظرفیت آن 12 ولت و 2/5 آمپر ساعت میباشد. سرعت قطع و وصل آن در حالت نرمال 0/3 ثانیه روشن و 0/6 ثانیه خاموش میباشد. و سرعت قطع و وصل در زمان کند 0/6 ثانیه روشن و 1/2 ثانیه خاموش میباشد.

- زمانیکه چراغ سبز باشد نشان دهنده این میباشد که دستگاه در حالت ON است.
- زمانیکه چراغ قرمز باشد نشان دهنده این میباشد که دستگاه در حالت OFF است.
- زمانیکه چراغ زرد باشد نشان دهنده این میباشد که باتریها ضعیف شده، در ضمن زمانیکه باتری ضعیف شود دستگاه بطور اتومات قطع میشود.
وضعیت چراغ هشدار دهنده بصورت زیر میباشد.

سبز GREEN=ON

قرمز RED=ON

زرد YELLOW=LOW BATTERY AND BATTERY ON CHARGE

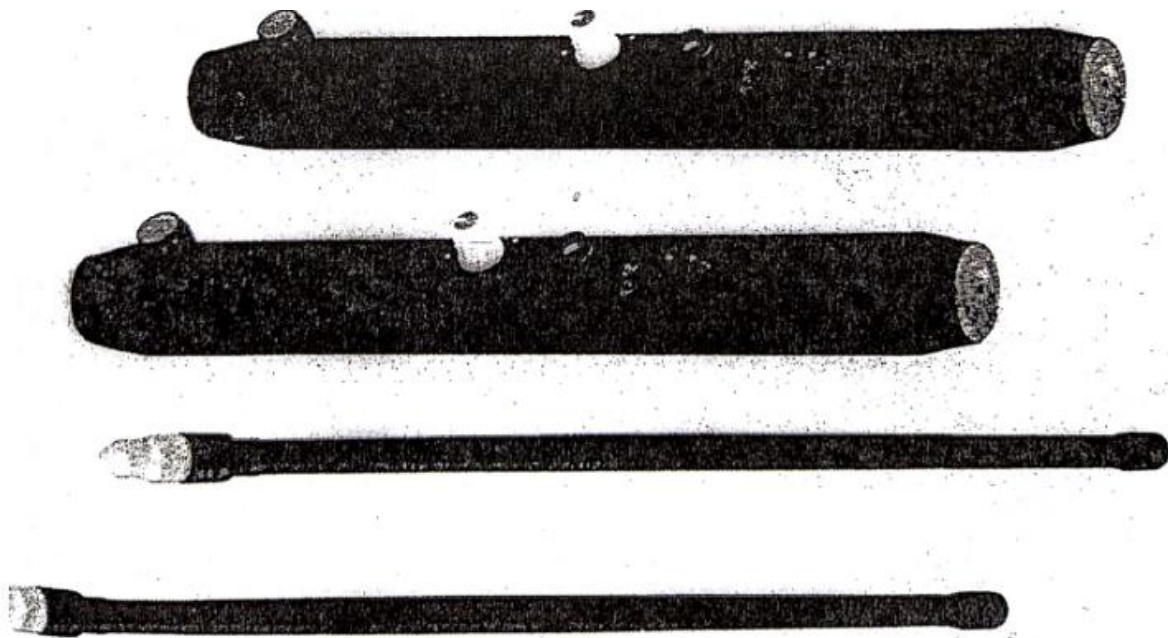


مشخصات پراب ها (HANDLES AND HALF CELL PROBES)

HALF CELL PROBES (هاف سل ها) از **COPPER SULPHATE** (سولفات مس) استاندارد تهیه شده و جنس هاف سل از فایبر گلاس که سبک وزن و بلند میباشد. در قسمت نگهدارنده هاف سل ها (**HANDLE**) یک عدد کلید کنترل تعبیه شده که تا $1/2$ ولت کار میکند که باید توجه داشت هنگام کار با دو هاف سل فقط یکی از این دو کلید روشن باشد و دیگری در حالت خاموش باشد. هریک از دو هاف سل شامل یک میله مسی به قطر 2 MM و به طول هاف سل میباشد. -باتری آن از نوع **NICKEL CADMIUM** و قابل شارژ است. که تا 30 روز پس از شارژ کار میکند.

- باتری شارژر با ورودی 120/240 V و خروجی 16-18 V کار میکند.

- نوک هاف سل ها از چوب ساخته شده که در انواع مختلف، مناسب کار در تمامی سطوح میباشد.



آماده سازی دستگاه جهت بررسی (PREPARING EQUIPMENT FOR SURVEY)

1- شارژ باطری ها BATTERY CHARGING

امکان شارژ همه اجزاء با هم میسر است. معذالک دو دستگاه METER و INTERRUPTER بیشتر از همدل ها احتیاج به شارژ دارند. اگر باطری ها بطور کامل تخلیه شده باشند هر یک از آنها بطور جداگانه به دو روز شارژ کامل احتیاج دارند. چنانچه دستگاه تا یک هفته یا بیشتر مورد استفاده قرار نگیرد باید یک شب تا صبح یا 24 ساعت زیر شارژ قرار داده شود. زمانیکه بخواهیم بمدت طولانی از دستگاه استفاده نمائیم باید دستگاه METER و دستگاه INTERRUPTER را هر شب زیر شارژ قرار دهیم.

1- هاف سل ها HALF CELL PROBES

نوک چوبی پر اب ها باید به سر هاف سل ها محکم شود و چند ساعتی قبل از استفاده در آب قرار گیرد. و در شرایطی که زمین خشک و مقاومت آن بالا است از نوک هایی استفاده گردد که نوک آن تیز میباشد و در مواقعی که سطح زمین از سیمان پوشیده شده بهتر است از نوک هایی استفاده شود که سطح آن مسطح است و امکان تماس بیشتر با بتن را فراهم میسازد هنگام پر کردن هاف سل ها از محلول سولفات مس (کات کبود) باید قسمت بالایی هاف سل ها (هندل ها) را جدا کرد. ضمناً محلول سولفات مس را میتوان به غلظت های مختلف تهیه نمود که بستگی به نوع استفاده آن دارد. بعنوان مثال زمانیکه هاف سل ها برای اندازه گیری پتانسیل لوله به خاک مورد استفاده قرار میگیرد باید محلول اشباع شده باشد و کریستال ها در هاف سل معلق باشند و در بررسی های نرمال که فقط 10% خرابی وضعیت مورد نظر باشد از آب مقطر برای محلول استفاده شود.

در هنگام بررسی بهتر است نوک های بدک به همراه داشته باشید تا در هنگام از بین رفتن از آنها استفاده گردد.

3- فرستنده INTERRUPTER

دستگاه INTERRUPTER را در مدار قرار می‌دهیم و میدانیم که سیگنال اختلاف پتانسیل اندازه گیری شده از محل T.P (TEST POINT) در زمان ON , OFF یک سیستم کاتدیک می‌باشد.

جریان برقرار شده ممکن است از یک منبع دائم یا موقت تامین شود. کابلی که برای اتصال مدار بکار برده میشود باید طوری انتخاب شود که در حالات مختلف قابل استفاده باشد و تا حد امکان سطح مقطع آنها 10 میلیمتر مربع باشد که مقاومت مدار را پایین بیاورد.

INTERRUPTER میتواند هم در سر راه کابل مثبت و هم سر راه کابل منفی قرار بگیرد باید دقت شود که علامت های اتصال کابل بدرستی تعیین شود بعنوان مثال ترمینال منفی دستگاه (سیاه) باید به قطب منفی دستگاه یکسو کننده وصل شود و ترمینال مثبت دستگاه (قرمز) به کابلی که به لوله وصل میشود اتصال داده شود. اگر اتصالات اشتباهی برقرار شود MOSFET نخواهد شد و خسارتی به دستگاه وارد نمیشود مگر اینکه جریان خروجی زیاد باشد. باید توجه نمود که OUT PUT دستگاه یکسو کننده در کمترین حد آن انتخاب شود و سپس یکسو کننده خاموش و پس از قرار دادن INTERRUPTER در مدار و ON نمودن آن سرعت نرمال را انتخاب و کلید دستگاه یکسو کننده در حالت ON قرار بگیرد و کم کم بار خروجی دستگاه یکسو کننده را افزایش داد تا به مقدار سیگنال دلخواه دست یافت. ممکن است مجبور شد که برای یک بررسی OUT PUT دستگاه یکسو کننده را در چندین مرحله افزایش داد تا مثلا بتوان به 400 تا 500 میلی ولت دست یافت. البته میتوان با سیگنال 100 میلی ولت هم کار کرد ولی امکان دارد که نقاط معیوب کوچک نیز از چشم پنهان بمانند (مخصوصا در مقاومت پائین خاک) و کار نیز قدری کسل کننده شود.

مقدار سیگنالی که به خط تزریق میشود در محلی که کابل به T.P (TEST POINT) اتصال داده میشود مانند اندازه گیری پتانسیل لوله به خاک انجام میگیرد.

روش کار با DCVGB

این روش احتیاج به یک جریان مستقیم DC دارد که با قرار دادن یک INTERRUPTER در مسیر آن که زمان روشن 0/3 ثانیه و زمان خاموش 0/6 باشد به خط اعمال میگردد.

این جریان مستقیم میتواند یک سیستم کاتدیک یک سیستم موقتی که شامل یک ژنراتور و یک دستگاه رکتیفایر قابل حمل باشد و یا یک باتری با ظرفیت بالا و یا از یک بستر آندی یا یک قطعه لوله که در فاصله دور از خط لوله در زمین دفن شده باشد، بعنوان بستر استفاده نمود. و جریان خروجی از آند یا هر مورد دیگری که بعنوان بستر استفاده شده خارج میشود و از طریق زمین به سطح لوله به نقاطی که پوشش آسیب دیده و لوله با زمین در تماس است، میرسد. عبور جریان از زمین بطرف لوله باعث بوجود آمدن تغییرات پتانسیل در خاک میشود (بواسطه عبور جریان از قسمت های مختلف خاک که دارای مقاومت های یکنواخت نیستند). و هر چه بطرف محل عیب پوشش نزدیکتر شود بیشتر میگردد که این مقدار تغییرات با هر روشن و خاموش شدن، عقربه دستگاه اپراتور را به محل عیب نزدیک میکند. و زمانیکه به محل عیب رسیدیم باز ایستادن کامل حرکت عقربه نشانگر محل عیب میباشد و زمانیکه عقربه بین ON, OFF هیچ حرکتی نداشته باشد به این معناست که هیچ اختلاف پتانسیلی مابین دو هافسل وجود ندارد و هر دو هافسل در یک خط مساوی از پتانسیل قرار گرفته اند بنابراین عیب بایستی مابین این دو هافسل باشد. (شکل 1 جزوه)

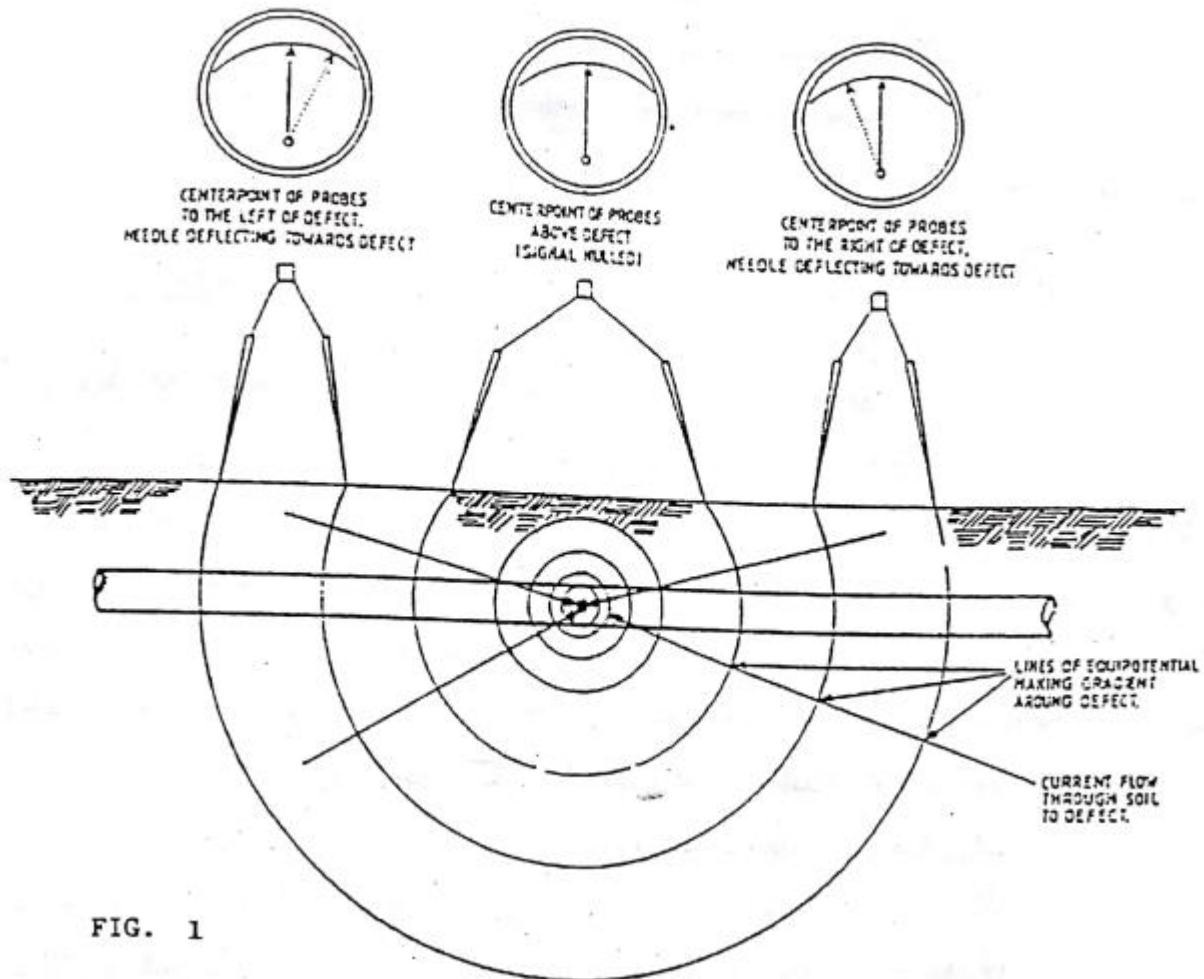
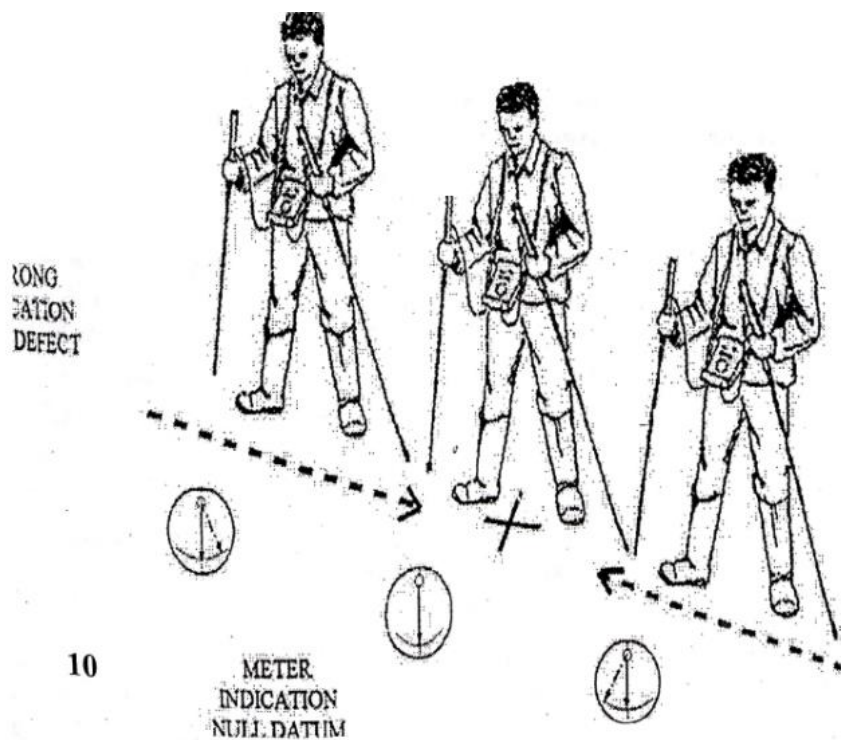


FIG. 1



شروع کار جهت پیدا نمودن یک عیب در خط

- دستگاهها را آماده سازید.
- هاف سل ها را از محلول مورد نظر پر کنید.
- هاندل ها را به سر هاف سل ها وصل کنید.
- کابل های اتصال به دستگاه را محکم وصل کنید و دستگاه را در حالت ON قرار دهید و تسمه های نگهدارنده را ببندید.
- کلید METER در حالت ON و سپس کلید تنظیم ولتاژ را روی 1000 میلی ولت قرار دهید کلید مربوط به هاندل سمت چپ را در جهت عقربه ساعت روی 2 و یا 3 قرار دهید و سیم رابط میتر (سمت چپ) را به هاندل سمت چپ وصل نمایید.
- به سمت T.P که میخواهید اندازه گیری را شروع نمایید ، حرکت کنید و نوک هاف سل سمت چپ را روی زمین ترجیحا روی لوله قرار دهید.
- نوک هاف سل سمت راست را با میله فلزی T.P اتصال دهید، سپس کلید BIAS هاف سل سمت چپ را تنظیم کنید بطوریکه عقربه میتر تمامی صفحه مدرج را طی نماید.

کلید را روی یکی از وضعیت ها قرار دهید تا رقم صحیح را بخوانید. بعنوان مثال اگر کلید تنظیم دستگاه روی 1000 میلی ولت قرار دارد و عقربه دستگاه زمانیکه OFF است روی 150 میلی ولت می ایستد و زمانیکه ON است روی 700 میلی ولت قرار میگیرد، سیگنال واقعی در آن T.P در محل اندازه گیری (150-700) یعنی 550 میلی ولت میباشد

چنانچه هاف سل سمت راست را با BIAS CONTROL آن را در نظر بگیرید و نوک هاف سل سمت چپ را به T.P وصل نمائید در اینصورت سمت حرکت عقربه از 700 میلی ولت در حالت OFF به سمت 150 میلی ولت در حالت ON خواهد بود. در هر صورت باز هم سیگنال همان 550 میلی ولت میباشد

چنانچه لوله و یا ساختار فلزی دیگری با لوله در دست بررسی ، اتصال داشته باشد همان سیگنال و یا کمتر از آن را دریافت خواهند کرد که بستگی به مقاومت محل اتصال دارند. چنانچه ساختارهایی که به آن اشاره شد از نظر الکتریکی به لوله در دست بررسی اتصال نداشته باشد اگر در مجاورت و نزدیکی خط لوله باشد بواسطه قرار گرفتن در حوزه القایی ، تحت تاثیرات حوزه قرار گرفته و مقداری از این جریانات را دریافت و مجبور به تخلیه از نقاط دیگر میشوند

که عقربه میتر این مخالفت را نشان می‌دهد. (مقدار نداخل بستگی به جریانی دارد که به خط اعمال میشود). چنانچه سیگنال اندازه گیری شده در محل T.P کمتر از 400 میلی ولت باشد سعی کنید با افزایش بار خروجی دستگاه یکسو کننده به این حد برسانید و در صورت عدم امکان با سیگنال موجود ادامه داده و در غیر اینصورت از یک سیستم موقت در محل T.P استفاده نمایید.

مهم: مقدار سیگنال اندازه گیری شده در هر فاصله از T.P را در دفتر یادداشت نمایید. مقدار سیگنال اندازه گیری شده در هر T.P یا محل اتصال را باید یادداشت نمود و ابتدا و انتهای هر بررسی یادداشت برداشت زیرا در مواقع محاسبه پتانسیل نسبت به زمین مورد استفاده قرار میگیرند.

کلید انتخاب ولتاژ دستگاه میتر را روی 100 میلی ولت قرار دهید و مطمئن شوید که کلید BIAS یکی از هندل ها در حالت ON و روی 2 و یا 3 میباشد، چنانچه اولین بررسی شما میباشد روی خط حرکت نمایش و وضعیت هاف سل ها طوری باشد که یکی در جلو و دیگری در پشت سر قرار گیرد و برای راحتی خودتان قدری از پهلویتان فاصله دهید. هاف سل را به فاصله 1/5 تا 2 متر از یکدیگر روی زمین قرار دهید، سپس کلید BIAS CONTROL را بچرخانید تا از حرکت عقربه روی صفحه مطمئن شوید. سعی کنید تمام مدتی که هاف سل ها با زمین در تماس هستند عقربه روی صفحه باشد، این عمل باعث میشود که شما از تماس خود با زمین با اطلاع باشید که چه زمانی به یک عیب میرسید.

هاف سل ها را بلند کنید و از T.P دور شوید و پس از طی سه قدم مجدداً هاف سل را با زمین تماس دهید و عقربه را روی صفحه بیاورید تا مشاهده کنید که آیا تغییری دارید یا خیر. اگر تغییری مشاهده نکردید هاف سل ها را بلند کنید و سه قدم دیگر به جلو بروید و با کلید BIAS CONTROL مجدداً عقربه را روی صفحه بیاورید اگر دامنه تغییرات را مشاهده نمودید سعی کنید سمت حرکت عقربه را بخاطر بسپارید و اگر مطمئن نیستید که جهت حرکت عقربه چگونه است با یک حرکت به جلو یا عقب به محل دقیق عیب خواهد رسید.

بخاطر داشته باشید زمانی که کلید در وضعیت OFF است طولانی تر از زمان ON میباشد و هنگامیکه دستگاه در وضعیت ON میباشد جریان از طریق زمین به محل عیب هدایت میشود که بستگی به دامنه حرکت عقربه دارد.

اگر تغییری در حرکت عقربه مشاهده نمودید هاف سلی را که نزدیکتر به محل عیب است مثلاً A و 1 متر به جلو نزدیکتر کنید و هاف سل B را در محل قبلی A قرار دهید هر چه شما به محل عیب نزدیکتر شوید مقدار تغییر دامنه عقربه بیشتر میشود و ممکن است احتیاج باشد که کلید تنظیم میتر را به بالاتر تغییر دهید.

به محض اینکه از محل عیب دور شوید جهت حرکت عقربه برمیگردد و رفته رفته مقدار تغییر دامنه آن کاهش می یابد که در اینصورت به عقب برگشته و سعی کنید در محلی که NULL بدست میاید، بایستید و دست ها را در طرفین محل عیب باز نموده و با مشاهده حرکت عقربه که اگر حرکت از چپ به راست باشد هاف سل چپ را بطرف خودتان نزدیک کنید تا زمانی که عقربه دیگر حرکتی نداشته باشد و در حالت NULL بایستد و با پای خود علامتی را در وسط حد فاصل دو هاف سل روی زمین بوجود آورید، اگر حرکت عقربه از راست به چپ باشد مانند قبل عمل نمایید. آنچه که شما انجام دادید NULL کردن عقربه دستگاه با قرار دادن دو هاف سل روی یک مدار یکسان پتانسیل اطراف عیب میباشد چون با مراجعه به شکل 1 جزوه هرگاه هاف سل ها روی یک مدار از پتانسیل مشابه قرار گیرند هیچگونه پتانسیلی بین دو هاف سل وجود ندارد بنابراین عقربه هیچ حرکتی نباید داشته باشد.

اکنون با یک زاویه 90 درجه محل خود و هاف سل را نسبت به خط تغییر دهید و مقابل علامتی که قبلا روی زمین گذاشته بودید بایستید و مانند مرحله اول سعی کنید که عقربه را در حالت NULL بیاورید، سپس مجددا یک علامت که علامت قبلی را قطع نماید بگذارید، مجددا از نقطه اول که گذاشته بودید با تغییر دادن وضعیت خود (90 درجه) برگردید و در مقابل علامتی که در مرحله دوم گذاشته بودید بایستید و سعی کنید که عقربه را به حالت NULL در آورید و علامت سوم را بگذارید و دقیقا این علامت باید علامت دوم را تلاقی کند که محل تلاقی دقیقا محل عیب میباشد که EPICENTER نامیده میشود.

اگر علامت اولی دقیقا روی لوله قرار گرفته باشد با نقطه سومی که گذاشته اید بر هم منطبق میشوند و اگر نقطه اولی دقیقا روی لوله نباشد بلکه در دو پهلو لوله باشد آنگاه نقطه دوم و سومی برای EPICENTER انتخاب میشوند و برای آخرین مرحله از اطمینان محل عیب میتوان یکی از هاف سل ها را در محل عیب و هاف سل دیگری را با فاصله 1/5 متر در چهار جهت (جهت قطب نما) قرار دهید باید عقربه دستگاه در هر چهار صورت، شکل سمت عبور جریان بطرف محل عیب را نشان دهد و اگر چنین نباشد مشخص میشود که محل EPICENTER دقیق انتخاب نگردیده و یا اینکه اشکال پوشش بصورت شکاف طولانی و یا میکروسکوپی میباشد.

اندازه یک عیب SIZING THE DEFECT

یکی از هاف سل ها را روی نقطه EPICENTER و هاف سل دیگر را با زاویه 90 درجه به خط قرار دهید اگر لازم باشد میتر را تنظیم کنید و با کلید BIAS سعی کنید عقربه را روی صفحه داشته باشید سپس مقدار میلی ولت را یادداشت کنید بعنوان مثال اگر کلید تنظیم میتر روی عدد 250 میلی ولت باشد و حرکت عقربه از 25 میلی ولت در موقع OFF به 110 میلی ولت در حالت ON تغییر نماید. مقدار واقعی $110 - 25 = 85$ میلی ولت خواهد بود که باید یادداشت شود سپس هاف سل B را به محل A انتقال دهید و به همین زاویه از آن نقطه دور شوید و با هر جابه جایی مقدار میلی ولت های قرائت شده را یادداشت کنید. تا زمانیکه عقربه روی صفر بایستد و حرکتی نداشته باشد آنگاه مقدار میلی ولت های قرائت شده را با هم جمع کنید و برای محاسبه OL/RE بکار برید. نقطه ای که عقربه دیگر حرکتی نداشته باشد نقطه زمین دور میباشد و دور از VOLTAGE GRADIENT قرار گرفته اید. باید بخاطر داشته باشید که عقربه را همیشه با کلید BIAS روی صفحه داشته باشید مجموع افت پتانسیل های قرائت شده که یادداشت کرده اید برای تعیین OL/RE و تعیین DEFECT IR بکار میرود (شکل 2 جزوه). و باید در مقابل هر عیب یادداشت شود اندازه مقدار شکل خرابی بستگی به مقدار درصد سیگنال اندازه گیری شده ای دارد که از نزدیکترین T.P اندازه گرفته اید که با مراجعه به شکل 3 جزوه نحوه اندازه گیری سیگنال بین دو T.P شرح داده شده است. بعد از اینکه تمام مشخصات مربوط به یک عیب یادداشت شد به نقطه بعدی مراجعه کنید، زمانیکه از یک عیب دور میشوید فاصله هاف سل ها را 1 متر از یکدیگر انتخاب کنید تا اینکه کاملاً از محل GRADIENT دور شوید و عقربه دستگاه در حالت سکون قرار گیرد.

ضمناً ممکن است یک عیب یا چند عیب دیگر خیلی نزدیک به عیب اول پیدا شود.

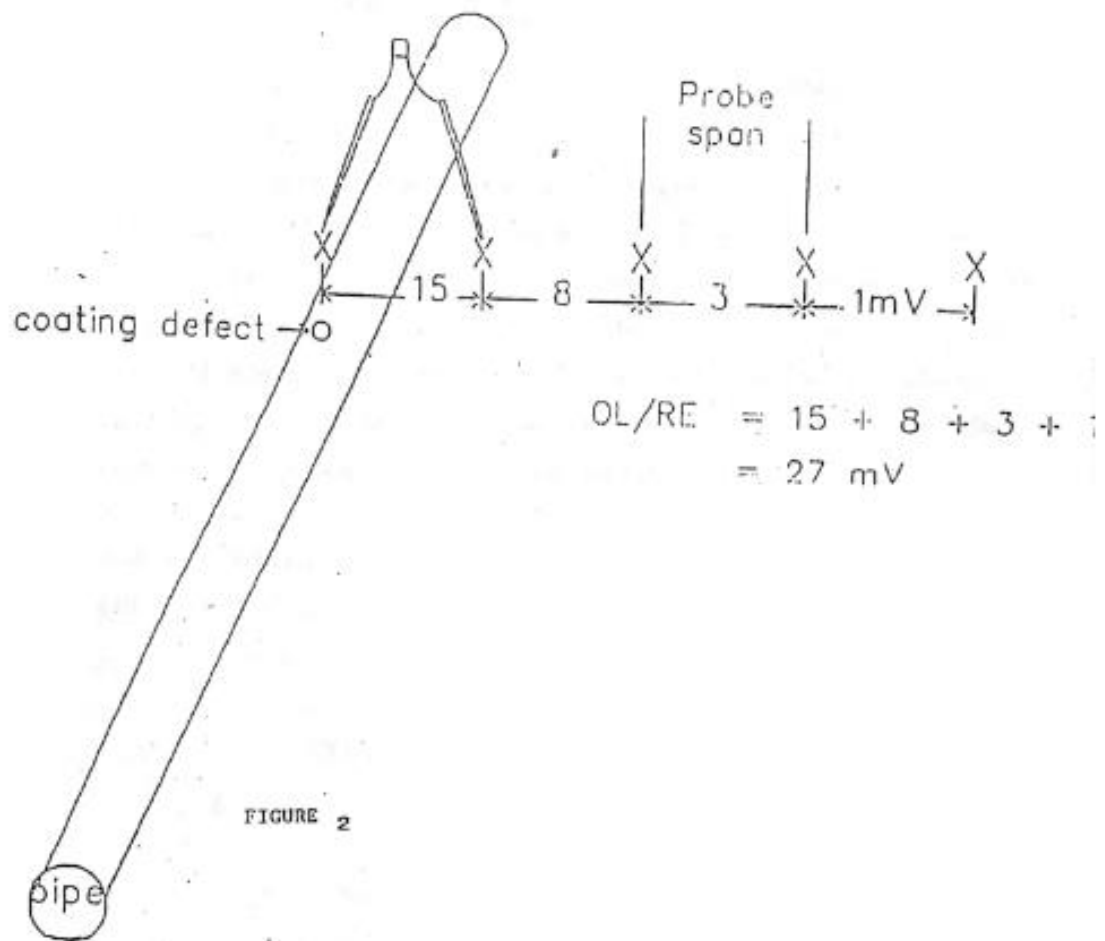


FIGURE 2

Over-line/Remote earth potential measurement

نسبت مقدار خرابی یک عیب

نسبت خرابی یا اندازه خرابی با مقدار %IR سیگنال که به خط اعمال میشود، تعیین میگردد. سیگنال مقدار تفاوت پتانسیل بین زمان OFF,ON که از نزدیکترین T.P بدست میاید، محاسبه میگردد. برای محاسبه بین دو T.P در حین بررسی چنانچه فاصله دو T.P را داشته باشیم از فرمول زیر استفاده میکنیم:

$$P/RE = S1 - \frac{DX(S1-S2)}{d2-d1}$$

سپس با قرار دادن در این فرمول مقدار %IR تعیین میشود

$$\text{DEFECT SIZE (\%IR)} = \frac{\text{DEFECT IR OR OL/RE (MV)}}{\text{APPLIED SIGNAL (MV)}}$$

به عنوان مثال :

$$S1 = 800 \text{ MV}$$

سیگنال در T.P 1 میباشد

$$S2 = 300 \text{ MV}$$

سیگنال در T.P 2 میباشد

$$DX = 400 \text{ M}$$

فاصله بین T.P 1 و محل عیب

$$d1 = 0000 \text{ M}$$

فاصله از T.P 1

$$d2 = 1000 \text{ M}$$

فاصله بین T.P 1 و T.P 2

به شکل 1 مراجعه شود

$$P/RE = S1 - \frac{DX(S1-S2)}{d2-d1} = 800 - \frac{400(800-300)}{1000-0} = 600 \text{ MV}$$

$$\text{DEFECT SIZE} = \frac{\text{OL/RE}}{\text{APPLIED SIGNAL}} = \frac{27}{600} = \%IR$$

$$\text{OL/RE} = 15+8+3+1 = 27 \text{ MV}$$

قبلا محاسبه شده مطابق شکل 2

مقدار میدان مغناطیسی اطراف یک محل عیب بستگی به فاکتورهای زیادی دارد که مهمترین آنها مقاومت خاک است. مقدار تغییرات پتانسیل در اطراف یک عیب با مقاومت خاک پائین کمتر از مقدار تغییرات به همان اندازه از عیب در مقاومت بالا میباشد که علت آن بواسطه نزدیکتر بودن فواصل میدان ها به یکدیگر در مقاومت های کم و فواصل زیاد در مقاومت های زیاد میباشد.

طرز محاسبه پتانسیل نسبت به زمین دور در حد فاصل دو T.P

CALCULATION OF P/RE TO REMOTE EARTH POTENTIAL BETWEEN TEST POINTS.

محاسبه مقدار پتانسیل دور P/RE خیلی مهم است به لحاظ اینکه باید در محاسبه IR% بکار برده شود. البته این در صورتی عملی است که شما فاصله دو T.P و فاصله محل خرابی تا نقطه شروع را داشته باشید.

مقدار پتانسیل دور از رابطه زیر بدست می آید:

$$P/RE = S_1 - \frac{DX(S_1 - S_2)}{d_2 - d_1}$$

$$S_1 = 800 \text{ MV}$$

جریان اندازه گیری شده در T.P 1

$$S_2 = 300 \text{ MV}$$

جریان اندازه گیری شده در T.P 2

$$DX = 400 \text{ M}$$

فاصله عیب تا T.P 1

$$d_2 = 1000 \text{ M}$$

فاصله بین دو T.P

$$d_1 = 0$$

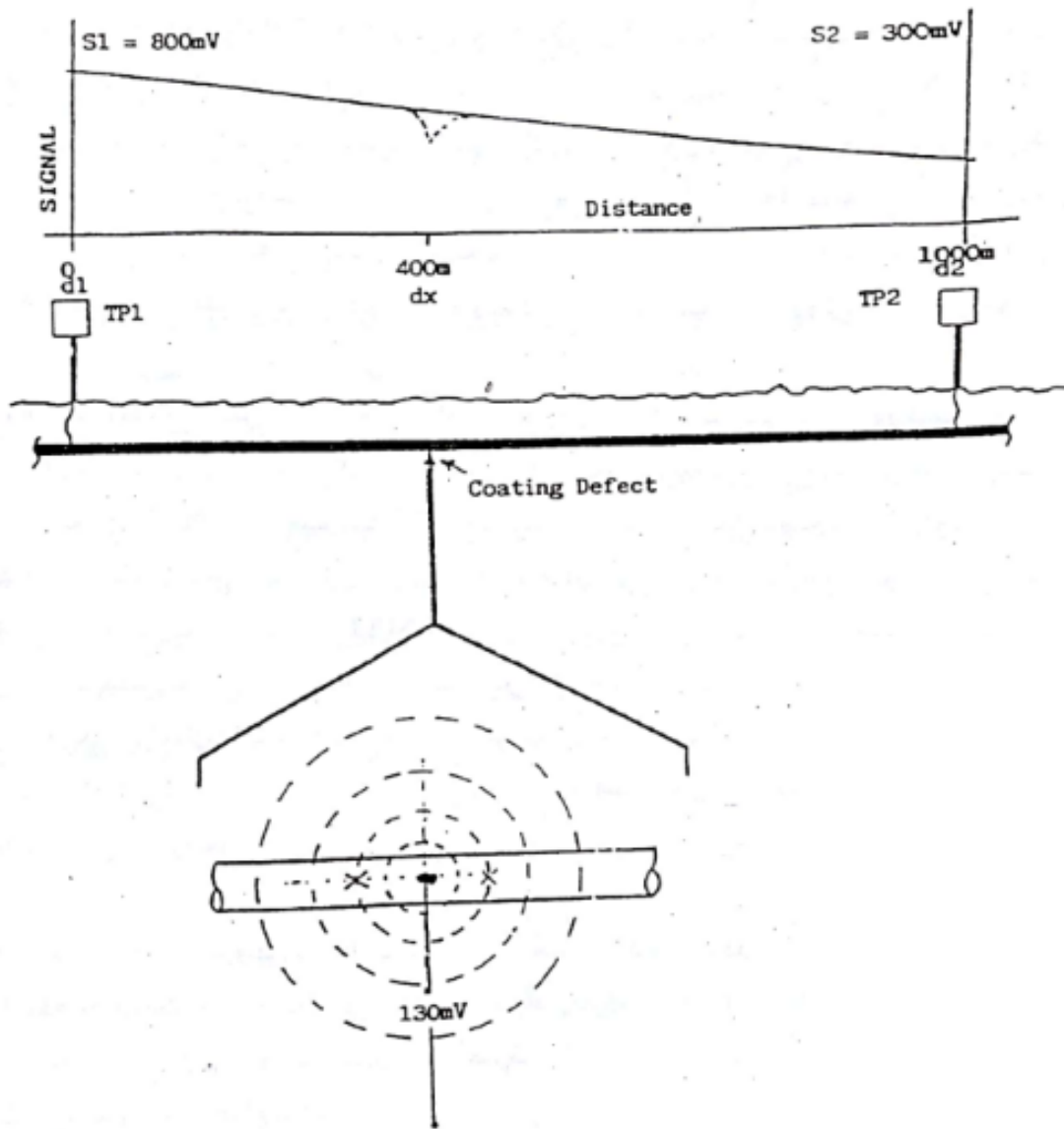
فاصله شروع اندازه گیری از محل T.P

$$P/RE = S_1 - \frac{DX(S_2 - S_1)}{d_2 - d_1} = 800 - \frac{400(800 - 300)}{1000 - 0} = 600 \text{ MV}$$

شکل شماره 3

چنانچه فاصله محل عیب تا T.P مشخص نباشد از نقشه و هر چیز دیگری که بتواند کمک کند استفاده کنید در غیر اینصورت با گذاشتن یک عدد تقریبی در فرمول مقدار خرابی را بصورت تقریبی بدست آورید.

Fig. 3 RELATIVE SIZING OF COATING DEFECTS



Method of estimating pipe to remote earth potential and hence calculating %IR for sizing defect.

اطلاعات اضافی

GRADIENT اطراف یک T.P در اندازه گیری سیگنال در آن نقطه اثر میگذارد و مقدار سیگنال اندازه گیری شده کمتر از مقدار واقعی خواهد بود که در چنین مواقعی اگر RADIANT پافشاری کند باید آنرا یادداشت نمود و با اندازه گیری های دور که انجام می دهید جمع نمائی در بعضی مواقع هنگام بررسی برای پیدا کردن یک اشکال ممکن است محل دقیق لوله را ندانید هیچ علامت و نشانه ای که وجود لوله را مشخص نماید در دست نباشد که در چنین مواقعی اگر پوشش ضعیف باشد و اشکالی نیز در خط وجود داشته باشد، میتوان به روش زیر عمل نمود

باقرار دادن یک هاف سل در جلو و یک هاف سل در عقب حرکت نمائید . جهت حرکت عقربه شما را به سمت عیب هدایت میکند پس از طی سه یا چند قدم بیشتر محل هاف سل ها را تغییر دهید طوری که 90 درجه تغییر یابد آنگاه تغییر عقربه را مشاهده نمائید و به حرکت خود ادامه دهید تا زمانی که جهت حرکت عقربه معکوس گردد و آن موقع شما از لوله عبور نموده اید ، ب عقب برگردید و سعی کنید که NULL را با میتر پیدا نمائید. در این حالت شما روی لوله قرار گرفته اید سپس به بررسی خود ادامه دهید و برای اینکه لوله را گم نکنید هر چند قدم که برمیدارید این اعمال را انجام دهید تا محل دقیق لوله را پیدا کنید اگر پوشش در وضعیت خوب باشد شما با این روش نمیتوانید لوله را پیدا کنید و لازم است که با یک لوله یاب ابتدا لوله را پیدا نمائید سپس به بررسی بپردازید.

در بعضی مواقع که خروجی دستگاه یکسو کننده سیستم کاتدیک در حالت ماکزیمم باشد و بواسطه اتصال ساختار های دیگر به خط لوله امکان بررسی را برای شما مهیا نسازد و اگر بخواهید این اتصالات را قطع کنید وقت زیادی را باید صرف نمائید از اینرو میتوانید از یک سیستم موقت کمکی در محل T.P اقدام نمائید.

علامت گذاری نقاط معیوب

علامت گذاری نقاط معیوب چه بصورت موقت چه بصورت دائم باید مشخص شود علامت گذاری بصورت موقت، ساده میباشد ولی نصب علائم بصورت دائم ساده نیست بخصوص اگر محل عیب در یکی از نقاط پر رفت و آمد ترافیکی و یا محل عبور احشام باشد که در چنین وضعیتی علائم معدوم خواهد شد و حوادث طبیعی نیز ممکن است باعث از بین رفتن آنها شود. در محور شهرها میتوان از رنگ اسپری یا علامت گذاری توسط نقاط کمکی بهره گرفت. ضمناً چنانچه نقشه شهر و خطوط تحت بررسی در دست محل خرابی را دقیقاً می توان با توجه به مرجع هایی از قبیل ساختمانها یا گوشه پارک و هر مشخصه دیگری که در دست است بعنوان REFERENCE استفاده نمود و در مورد خطوط لوله اصلی که از بیابانها و خارج از شهر عبور میکنند بواسطه وجود مناطق کوهستانی و یا محل هایی که ممکن است پوشیده از انبوه گیاهان باشد بهتر است از T.P های نصب شده در مسیر بعنوان REFERENCE استفاده نمود. ولی به لحاظ صرفه جویی در وقت میتوان از دستگاه GPS (GLOBAL POSITIONING SYSTEM) که همراه با دستگاه DCVG در اختیار شما قرار میگیرد (با دوراهنمای فارسی و لاتین)، استفاده کنید. دستگاه GPS میتواند توسط اپراتور و یا نفر کمکی که همراه اپراتور حرکت میکند حمل شود و با رسیدن به محل عیب و بکارگیری GPS، سیگنال های موجود در فضا با توجه به موقعیت فیزیکی محل در دستگاه ثبت شده که با وارد نمودن این اطلاعات به یک دستگاه PC، در پایان هر روز اطلاعات حفظ و موقعی که نیاز به حفاری باشد با گرفتن اطلاعات از GPS محل دقیق خرابی حفاری میگردد.

تصمیم گیری به جهت اینکه چه نقاطی باید حفاری شود

بواسطه اینکه مقدار IR% یک عیب بستگی به مقدار جریان اعمالی مقاومت خاک دارد نمی توان گفت که مثلاً IR 10% خرابی در محل دیگری که شرایط خاک متفاوت است میباشد بدین منظور پیشنهاد میگردد شکل های مختلفی از IR% حفاری شود تا بتوان از نزدیک شکل ظاهری و مقدار خرابی را مشاهده کرد که اینکار کمک و اطلاعات مفیدی در ارزیابی نقاط معیوب به شما خواهد داد.

بعنوان کمک و راهنمایی میتوان گفت در شرایطی که خاک مقاومت 1000 اهم تا 5000 اهم دارد سه حالت IR مورد بررسی قرار گرفته است.

در مواقعی که IR 15% تا 0 داشته باشیم در صورتی که سیستم کاتدیک بخوبی کار کند و در نزدیکی عیب ، نقاط معیوب دیگری وجود نداشته باشد ، میتوان از تعمیر آن نقطه صرف نظر کرد .

در مواقعی که IR 35% تا 15 باشد باید در طول 1-2 سال نسبت به تعمیر نقاط معیوب اقدام شود.

در مواقعی که IR 50% تا 35 یا بالاتر باشد حتما باید نقاط معیوب حفاری و نسبت به تعمیر این نقاط فوراً اقدام شود.

بی‌دا نمودن اثرات جریانهای سرگردان DETECTION OF INTERFERENCE

اثرات جریانهای سرگردان بر روی تاسیسات خارجی و بالعکس نیز، ضمن بررسی با دستگاه DCVG مشخص میگردد. همانگونه که نقاط خرابی پوشش با دریافت جریان به این نقاط ضمن این بررسی مشخص می شوند، نقاطی هم که بواسطه تداخل جریانهای الکتریکی (سرگردان) جریان از این نقاط خارج میشود، هنگامیکه اپراتور از این نقاط دور میشود عقربه دستگاه بصورت ضربه زدن (تلنگور زدن) این پدیده را اعلام میکند، ضمناً این شرایط در نقاطی که آند نیز به لوله وصل میباشد، تکرار میشود.

استفاده از وضعیت مناسب و دقیق کلید بایاس PROPER USE OF THE BIAS RANGES

درجه های متفاوتی روی هندل ها وجود دارد که انتخاب بهترین شرایط آن به دو عامل زیر بستگی دارد:

1- شرایط فیزیکی زمینی که بررسی خط در آن انجام میگردد.

2- انتخاب وضعیت کلید تنظیم ولتاژ در METER.

در صورتیکه بتوان عقربه را روی تمامی صفحه داشته باشیم بهترین وضعیت کلید در حالتی است که در کمترین حد آن قرار داده شده باشد زیرا در شرایطی که مقاومت زمین افزایش یابد، این امکان را به اپراتور میدهد که وضعیت کلیدها را به مرحله بالاتر افزایش دهد. معمولاً در محل هایی که مقاومت زمین بین 1000 تا 10000 اهم سانتی متر است حتی اگر کلید در وضعیت 25 میلی ولت قرار داشته باشد امکان داشتن عقربه در تمام صفحه مقدور میباشد و نیازی به تغییر وضعیت کلید نمی باشد ولی اگر شرایط زمین تغییر نماید و مقاومتی بین 10000 تا 200000 اهم سانتی متر داشته باشد اپراتور مجبور میباشد با هر بار جابجایی هاف سل ها درجه وضعیت کلید را تغییر دهد حتی اگر نیاز باشد کلید را در حالت 100 میلی ولت قرار دهد تا از این طریق بتواند عقربه را روی صفحه داشته باشد.

MEASURING OL/RE POTENTIAL NEAR PHYSICAL OBSTRUCTION

اندازه گیری OL/RE در مواقعی که به موانع برخورد میکنیم

شما ممکن است ضمن بررسی به موانع متعددی از قبیل دیواره های بتونی یا ساختار های فلزی و محیط هایی که دارای خاروخاشاک میباشد و برخورد نماید که ادامه بررسی برای اندازه گیری OL/RE (اندازه گیری پتانسیل دور) را دچار مشکل سازد و چنانچه بخواهید این اندازه گیری را خارج از این محیط ها انجام دهید بایستی خیلی از محل عیب دور شوید و مقدار اندازه گیری شما با مقدار واقعی آن اختلاف فاحشی داشته باشد یا اینکه از آن نقطه صرف نظر شود که در چنین مواقعی پیشنهاد میشود که از یکنفر همراه به عنوان کمکی استفاده نموده و اندازه گیری را به شرح ذیل انجام دهید. کمک همراه شما به یک هاف سل سولفات مس که مجهز به 30متر سیم و یکعدد فیش به مقطع 4 میلی متر که بتوان به هندل وصل کرد، نیاز دارد هنگامیکه اپراتور به محل عیب پوشش رسید یکی از هاف سل ها را از سرویس خارج میکنید و هاف سل نفر کمکی را که مجهز به سیم 30 متر سیم است به دستگاه وصل مینمایید و کمک کننده پس از عبور از موانعی که به آن اشاره شد در محلی می ایستد و هاف سل خود را روی زمین قرار میدهد. اپراتور سپس تغییرات عقربه روی دستگاه را یادداشت می نماید (میلی ولت قرائت شده) سپس با صدای بلند به همراه اعلام میکند تا 3 متر از محلی که قرار دارد دور شود که با اینکار اپراتور میخواهد مطمئن شود که افزایش تغییر پتانسیل دارد یا خیر، در صورتیکه هیچگونه تغییر افزایشی مشاهده نشد اپراتور متوجه میشود که نفر کمکی در محیط زمین دور قرار گرفته و همان عددی را که قبلا مشاهده نموده در دفتر بعنوان پتانسیل OL/RE یادداشت مینماید. اگر چه عملیات فوق خسته کننده و کسالت آور است ولی برای دست یابی به یک پتانسیل حقیقی OL/RE مورد نیاز میباشد.

IS STEEL AS A COATING DEFECT CORRODING?

آیا محل خرابی پوشش در معرض خوردگی است؟

با روش DCVG میتوان مساله بسیار با اهمیت فوق الذکر را نیز بررسی نمود مشخص کرد آیا مسیر جریان در شرایط خاموش یا روشن بودن سیستم کاتدیک به سمت لوله و یا به عکس بوده و بدین لحاظ لوله در معرض خوردگی قرار دارد یا خیر؟

معذالک روش موجود نشان دهنده وجود خوردگی و یا عدم آن بوده و در مورد شدت و ضعف خوردگی گویایی چندانی ندارد. در این رابطه به منظور حصول نتایج قطعی تر، با استفاده از دستگاه یکسو کننده حفاظت کاتدی لازم است سیگنال خروجی را طوری تنظیم نمود که بتوان در محل مورد نظر پتانسیل نرمال در 1000 تا 900 میلی ولت داشته باشیم و سپس به روش زیر عمل نمود. ابتدا در محل مشخص شده عیب، دو نوک هاف سل را کمی دورتر از محل عیب (حدود 2 متر) به هم نزدیک نموده تا عقربه در حالت وسط تنظیم گردد سپس اپراتور یکی از هاف سل ها را در محل دقیق خرابی پوشش قرار داده و هاف سل دیگر به اندازه ای که دست دیگر خود را کاملا باز نماید دورتر از محل عیب قرار میدهد که در چنین شرایطی ممکن است یکی از چهار حالت شکل 4 مشاهده گردد، با این توضیح که خطوط ممتد نشانگر وضعیت اولیه عقربه در حالت قطع بودن سیگنال حفاظتی OFF است و خطوط نقطه چین عکس العمل عقربه به برقراری مجدد سیگنال حفاظتی ON میباشد.

از چهار حالت بوجود آمده در شکل 4 میتوان نتیجه گیری نمود که خطرناکترین آنها موقعیت چهارم می باشد که بطور طبیعی لوله در حالت خوردگی قرار داشته و ضمناً با وجود سیستم کاتدیک این قسمت تحت حفاظت قرار نمیگیرد. بدیهی است که ترمیم پوشش در محل مزبور در اولویت اول قرار دارد. ضمناً در مورد موقعیت دوم نیز میبایست جانب احتیاط را رعایت نمود و اقدام به ترمیم پوشش نمود. زیرا در اثر تغییراتی در کارایی ایستگاه حفاظت کاتدیک یا تغییرات فصلی ممکن است افت جریان حفاظتی بوجود آمده و لوله در معرض خوردگی قرار گیرد.

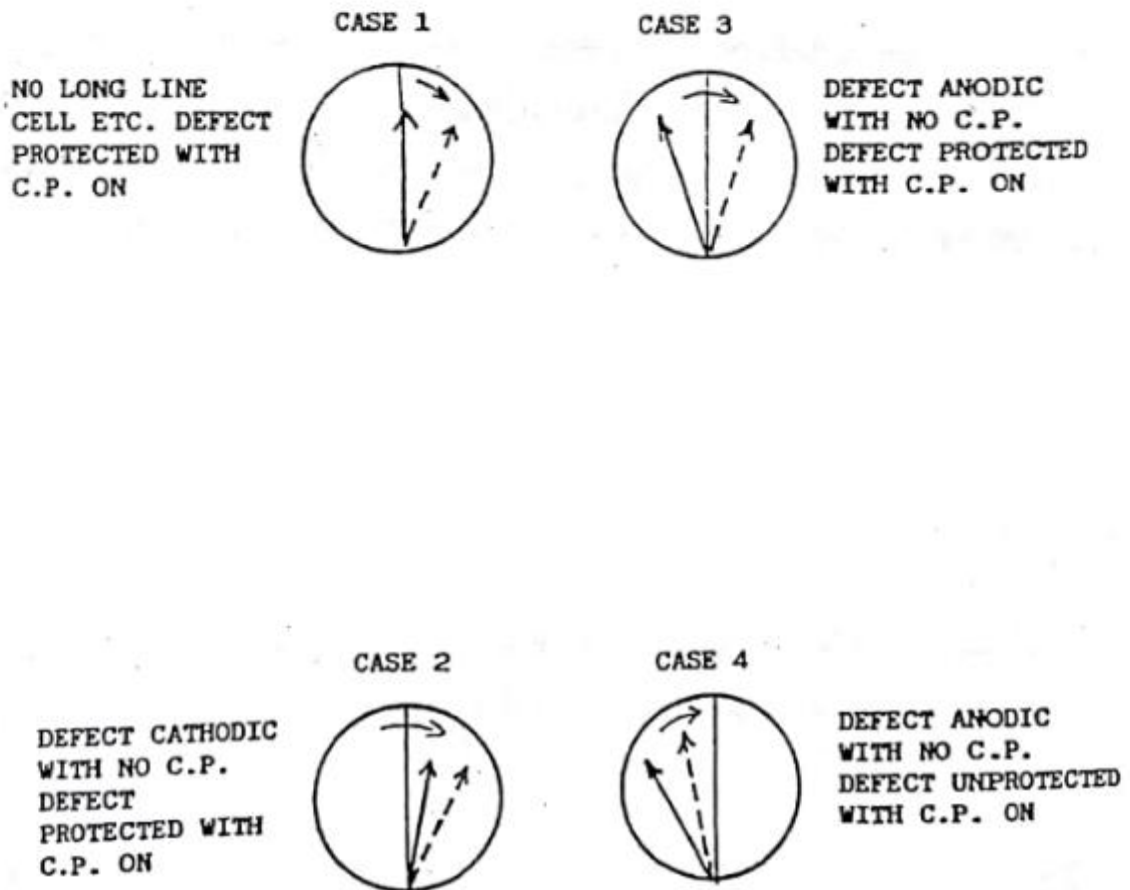
FIGURE 4

Use of DCVG Equipment to determine if active corrosion is taking place on a buried pipeline. Place one probe on Epicentre and one probe remote from Epicentre.

Two movements of meter needle.

- a) Initial shift from center position (solid lines).
- b) Response of millivoltmeter to impressed DC signal (dotted line).

Cases 3 & 4 are likely to give rise to corrosion.



DEFECT SIZE, SHAPE AND LOCATION ON PIPE.

اندازه و شکل و محل یک عیب :

از شدت — و موقعیت های خطوط ولتاژ (گرادیان) میتوان شکل و موقعیت آسیب دیدگی پوشش را قبل از انجام حفاری تخمین زد ، (شکل شماره 5) بعنوان مثال خرابی های کوچک نقطه ای بر روی سطوح فوقانی لوله معمولا دارای خطوط ولتاژ دایره ای شکل بوده و خطوط ولتاژ مربوط به خرابی های واقع در سطوح جانبی در یک سمت واقع شده و بیضی شکل میباشد. خرابی های طولی دارای خطوط ممتد و طویل میباشد.

نکاتی چند در مورد انجام بررسی :

با روش DCVG اطلاعات مفیدی در مورد وضعیت پوشش های خطوط لوله زیرزمینی میتوان بدست آورد. و در هر بررسی که انجام میشود باید یک یا چند هدف از اهداف زیر مورد توجه قرار گیرد.

1- LOCATION یا محل عیب

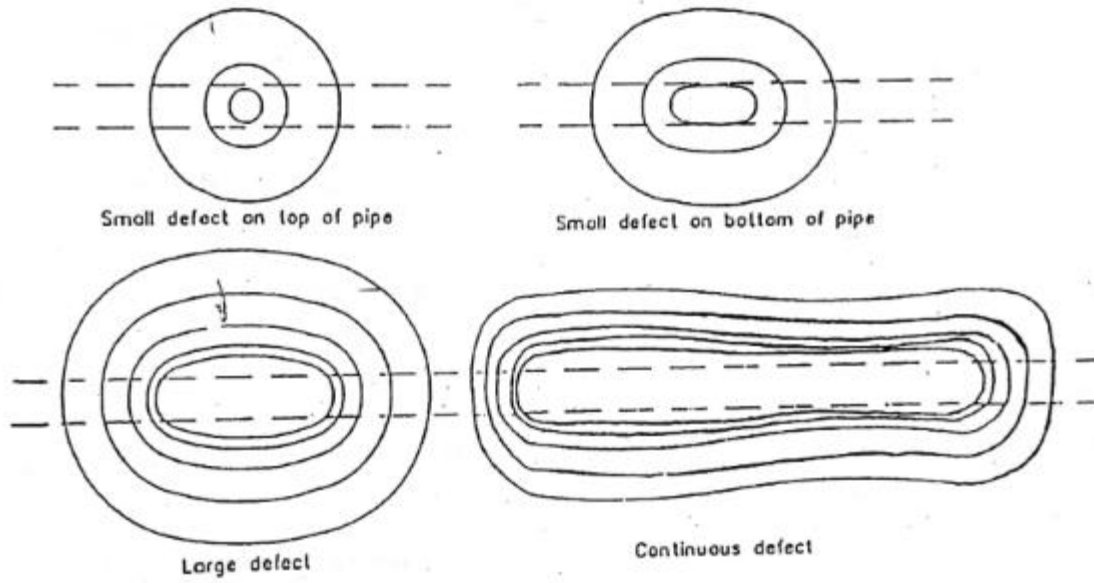
2- SIZE یا IR % اندازه عیب

3- SHAPE شکل

3- CORROSION خوردگی محل

در اغلب بررسی ها فقط محل آسیب دیدگی و اندازه و گاهی نیز در مورد آسیب دیدگی ها بزرگ وضع آندیک و کاندیک آنرا مشخص می نمایند. به علت وقت گیر بودن بررسی ها معمولا از مشخص کردن شکل و موقعیت آسیب دیدگی صرف نظر میگردد ، بنابراین سرعت انجام آزمایشات در مرحله اول به تنوع بررسی ها و در مرحله بعد به پیچیدگی وضع لوله و مقدار آسیب دیدگی ها بستگی دارد.

Fig. 5 Uni-potential line plots above typical defects



برای راهنمایی اپراتور عزیز یک مثال با شکل و اعداد برای رعایت موارد 1 تا 4 بشرح ذیل انجام میگیرد:

SIGNAL=640 MV

LOCATION مشخص گردید -1

SIGNAL=646 MV

$$\%IR = \frac{OL}{SIGNAL}$$

SIZE -1 یا %IR

$$\%IR = \frac{S+DX(S-S)}{X}$$

$$\%IR = \frac{OL}{640+DX(646-640)}$$

$$\frac{245}{245}$$

قبله طبق رابطه خودش بدست آمده OL=2

DEFECT NO.1	%IR=
DEFECT NO.2	%IR=
DEFECT NO.3	%IR=

مرحله 1,2 از چهار مرحله مشخص گردید، حال برای مرحله سوم یعنی SHAPE (شکل خرابی) بشرح ذیل عمل می نمایم.

یک هاف سل را در محل خرابی قرار میدهیم و هاف سل دیگر را به اندازه 1/5 متر از محل خرابی در چهار جهت تغییر میدهیم و مقدار تغییرات ولتاژ را یادداشت می نمایم.

N=15 MV
S=14 MV
E=15 MV
W=16 MV

ISOLATE DEFECT خرابی پوشش بصورت تکی و در قسمت بالای لوله قرار دارد.
حال که مرحله سوم یعنی محل خرابی مشخص شده به مرحله چهارم یعنی آخرین مرحله میرویم

تا از این طریق مشخص شود آیا محل خرابی پوشش در معرض خوردگی قرار دارد یا خیر؟

دو متر از محل خرابی فاصله گرفته و دو سر هاف سل را به هم نزدیک نموده و سعی میکنیم که عقربه را روی صفر بیاوریم سپس به محل عیب برگشته و با قرار دادن یک هاف سل در محل خرابی و قرار دادن دیگری در یکی از چهار حالت اصلی تغییرات حرکت عقربه را مشاهده می نماییم و باید یکی از چهار حالتی باشد که در معرض خوردگی قرار دارد یا خیر؟
حال بطور کامل جدول زیر را برای مثال عددی که زده بودیم، پیاده می نماییم و شرایط بوجود آمده را مورد بررسی قرار میدهم.

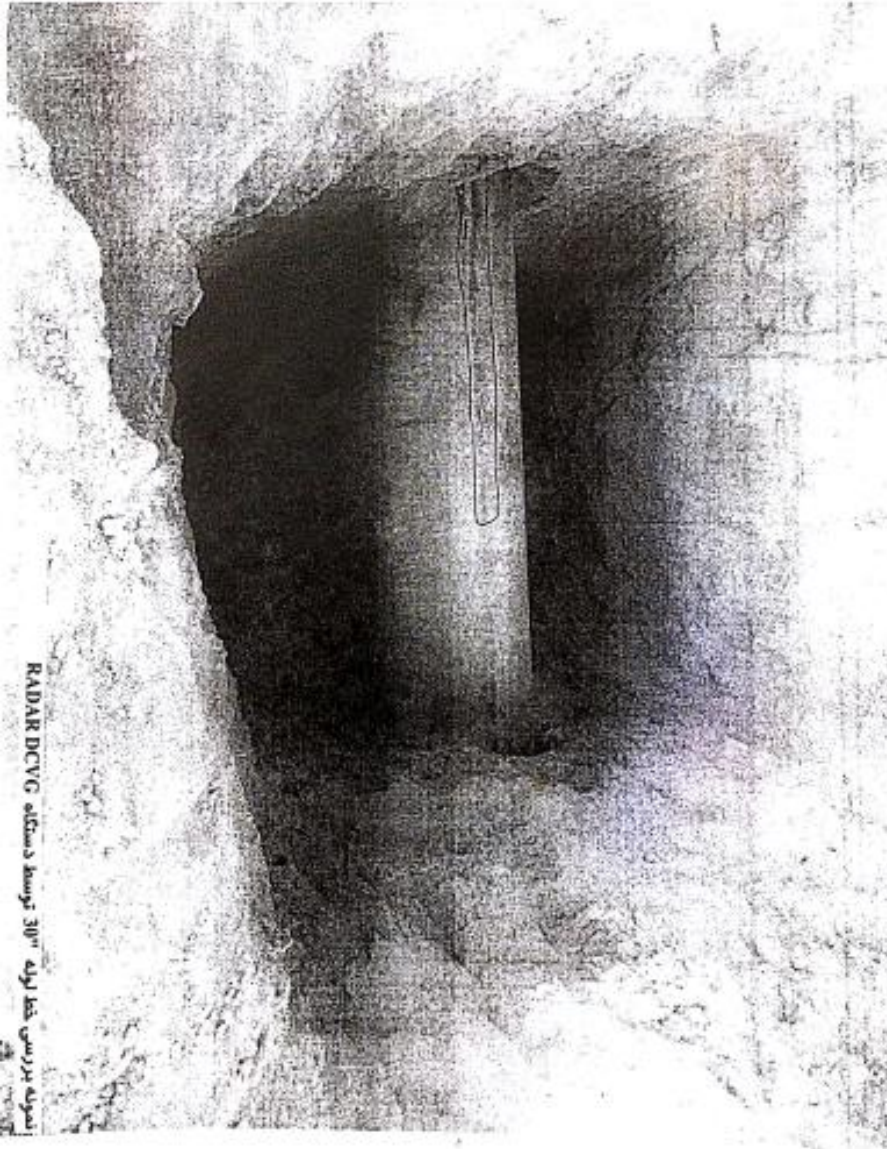
DISTANCE	NO	SIZE	SHAPE	CORROSION	
				OFF Cathodic	ON Cathodic
1) 4.9m	NO REPAIR	0.3%	ISOLATED	C	C (NO CORROSION)
2) 9.4m	NO REPAIR	3.7%	ISOLATED	A	C (NO Corrosion with c.p on) (Corrosion with c.p off)
3) 23.5m	REPAIR 1-2years	15.5%	ISOLATED	A	C (NO Corrosion with c.p on) (Corrosion with c.p off)

تبصره: مقدار IR% بدست آمده را میتوان بشرح ذیل تفسیر نمود.

% 0-15	%15-35	%35-100
..... 1) NO REPAIR 2) REPAIR 1-2YEARS 3) REPAIR IMMEDIATELY

(2) تعمیر محل عیب بین حداکثر ۲-۱ سال بعد

(1) به علت کوچک بودن عیب، توسط C.P حفاظت میشود.



اندازه بررسی خط لوله 30cm توسط دستگاه RADAR DCVG

+982165565901

+982144584619

+989034119385

پتروفهان گستر جنوب

FGJ-NDT.IR

DIGINDT.IR